

# Pas de titre

Alain Soyeur<sup>1</sup>, Emmanuel Vieillard-Baron<sup>2</sup>, and François Capaces<sup>3</sup>

<sup>1</sup>Enseignant en CPGE, Lycée Pierre de Fermat, Toulouse

<sup>2</sup>Enseignant en CPGE, Lycée Kléber, Strasbourg

<sup>3</sup>, ,

22 septembre 2021

## Exercice 0.1 ★ Pas de titre

Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel muni d'une base  $e = (e_1, e_2, e_3)$ . On considère  $f$  l'endomorphisme de  $E$  dont la matrice dans la base  $e$  est  $A = \begin{pmatrix} 3 & -2 & -4 \\ 1 & 0 & -2 \\ 1 & -1 & -1 \end{pmatrix}$

1. Calculer  $A^2$ . Que peut-on en déduire au sujet de  $f$  ?
2. Déterminer une base de  $\text{Im } f$  et de  $\text{Ker } f$ .
3. Prouver de deux façons différentes que  $\text{Im } f$  et  $\text{Ker } f$  sont supplémentaires dans  $E$ .
4. Quelle est la matrice de  $f$  relativement à une base adaptée à la supplémentarité de  $\text{Im } f$  et de  $\text{Ker } f$ .

### Solution :

1. On vérifie facilement que  $A^2 = A$ . On a alors  $f^2 = f$  et  $f$  est donc un projecteur de  $E$ .

2. Soit  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ . On a :  $AX = 0$  si et seulement si  $\begin{cases} 3x - 2y - 4z = 0 \\ x - 2z = 0 \\ x - y - z = 0 \end{cases}$  c'est-à-dire si et

seulement si  $X \in \text{Vect} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ . On en déduit que  $\text{Ker } f = \text{Vect}(\varepsilon_1)$  où  $\varepsilon_1 = 2e_1 + e_2 + e_3$ .

Par ailleurs, posons  $\varepsilon_2 = f(e_1)$  et  $\varepsilon_3 = f(e_2)$ . On vérifie, par un calcul matriciel facile que  $\varepsilon_2 = 3e_1 + e_2 + e_3$  et que  $\varepsilon_3 = -2e_1 + e_3$ . Les vecteurs  $\varepsilon_2$  et  $\varepsilon_3$  sont dans  $\text{Im } f$  et sont non colinéaires. Ils forment donc une famille libre. En appliquant la formule du rang, on montre que  $\dim \text{Im } f = 2$ . Il s'ensuit que cette famille est une base de  $\text{Im } f$ .

3. Comme  $f$  est un projecteur,  $\text{Im } f$  et  $\text{Ker } f$  sont nécessairement supplémentaires dans  $E$ .

4. Utilisant la question précédente, la famille  $\varepsilon$  est adaptée à la supplémentarité de  $\text{Im } f$  et de

$\text{Ker } f$ . On obtient facilement :  $\text{Mat}_\varepsilon(f) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .



**Références**