

# Pas de titre

Alain Soyeur<sup>1</sup>, Emmanuel Vieillard-Baron<sup>2</sup>, and François Capaces<sup>3</sup>

<sup>1</sup>Enseignant en CPGE, Lycée Pierre de Fermat, Toulouse

<sup>2</sup>Enseignant en CPGE, Lycée Kléber, Strasbourg

<sup>3</sup>, ,

22 septembre 2021

## Exercice 0.1 ★ Pas de titre

On considère l'espace vectoriel  $\mathbb{R}^2$  muni de sa base canonique  $e = (e_1, e_2)$ . On considère l'endomorphisme  $f$  de  $\mathbb{R}^2$  donné par :

$$f(e_1) = e_1 + e_2 \quad \text{et} \quad f(e_2) = -e_1 + 2e_2$$

1. Déterminer la matrice  $A$  de  $f$  dans la base canonique  $e$ .
2. Soit  $v = xe_1 + ye_2 \in \mathbb{R}^2$ . Calculer les composantes  $x'$  et  $y'$  de  $f(v)$  dans la base canonique  $e$ .
3. On pose  $\varepsilon_1 = e_2$  et  $\varepsilon_2 = e_1 + e_2$ . Prouver que  $\varepsilon = (\varepsilon_1, \varepsilon_2)$  est une base de  $E$ .
4. Déterminer  $P_{e \rightarrow \varepsilon}$  ainsi que  $P_{\varepsilon \rightarrow e}$ .
5. En déduire la matrice  $B$  de  $f$  dans la base  $\varepsilon$  et en déduire les expressions de  $f(\varepsilon_1)$  et  $f(\varepsilon_2)$  en fonction de  $\varepsilon_1$  et  $\varepsilon_2$ .

### Solution :

1.  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$

2. Par linéarité de  $f$  :  $f(v) = (x - y, x + 2y)$

3. Comme  $\text{Mat}_e(\varepsilon) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$  et que cette matrice est inversible, la famille  $\varepsilon$  est une base de  $\mathbb{R}^2$ .

4. Comme  $P_{e \rightarrow \varepsilon} = \text{Mat}_e(\varepsilon)$  alors  $P_{\varepsilon \rightarrow e} = (P_{e \rightarrow \varepsilon})^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

5. La formule de changement de base amène  $B = \text{Mat}_\varepsilon(f) = P_{\varepsilon \rightarrow e} \text{Mat}_e(f) P_{e \rightarrow \varepsilon}$ . Après calcul, on trouve :  $B = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ . De plus, par lecture de cette matrice, on trouve que  $f(\varepsilon_1) = 3\varepsilon_1 - \varepsilon_2$  et  $f(\varepsilon_2) = 3\varepsilon_1$

## Références